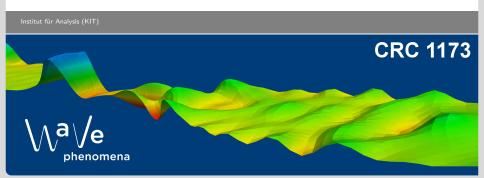


## Diskrete Strichartz-Ungleichungen

SFB Workshop (Hirschegg, 7.-11. Oktober 2019)

Konstantin Zerulla



## Überblick



- Strichartz-Ungleichungen
  - Motivation
  - Wichtige Resultate zur Schrödinger-Gleichung



#### Überblick



- Strichartz-Ungleichungen
  - Motivation
  - Wichtige Resultate zur Schrödinger-Gleichung
- Diskrete Strichartz Abschätzungen
  - Numerisches Verfahren ohne dispersive Eigenschaften
  - Gleichmäßige semidiskrete Abschätzungen



#### Überblick



- Strichartz-Ungleichungen
  - Motivation
  - Wichtige Resultate zur Schrödinger-Gleichung
- Diskrete Strichartz Abschätzungen
  - Numerisches Verfahren ohne dispersive Eigenschaften
  - Gleichmäßige semidiskrete Abschätzungen
- Ein Verfahren für die nichtlineare Schrödinger-Gleichung
  - Wohlgestelltheit

Grundlage: Ignat, Zuazua 2009.





Betrachte die lineare Schrödinger-Gleichung

(LSE) 
$$\begin{cases} i\partial_t u(t,x) + \Delta u(t,x) = 0 & \text{auf } \mathbb{R} \times \mathbb{R}, \\ u(0,x) = \varphi(x) \in L^2(\mathbb{R}) & \text{für } x \in \mathbb{R}. \end{cases}$$





Betrachte die lineare Schrödinger-Gleichung

(LSE) 
$$\begin{cases} i\partial_t u(t,x) + \Delta u(t,x) = 0 & \text{auf } \mathbb{R} \times \mathbb{R}, \\ u(0,x) = \varphi(x) \in L^2(\mathbb{R}) & \text{für } x \in \mathbb{R}. \end{cases}$$

•  $i\Delta$  erzeugt eine isometrische  $C_0$ -Gruppe, d.h. (LSE) besitzt die eindeutige Lösung  $u(t,x)=\mathrm{e}^{ti\Delta}\varphi(x)$  und  $\|u(t)\|_{L^2(\mathbb{R})}=\|\varphi\|_{L^2(\mathbb{R})}$ .



Fokus liegt auf der nichtlinearen Gleichung

$$\text{(NSE)} \ \begin{cases} i\partial_t u + \Delta u = |u|^p u & \text{auf } \mathbb{R} \times \mathbb{R}, \\ u(0) = \varphi \in L^2(\mathbb{R}), \end{cases}$$

mit p > 0.



Fokus liegt auf der nichtlinearen Gleichung

$$(\mathsf{NSE}) \ \begin{cases} i\partial_t u + \Delta u = |u|^p u & \text{auf } \mathbb{R} \times \mathbb{R}, \\ u(0) = \varphi \in L^2(\mathbb{R}), \end{cases}$$

mit p > 0.

→ Verwende Variation-der-Konstanten Formel

$$u(t) = \underbrace{e^{ti\Delta}\varphi - i\int_0^t e^{(t-s)i\Delta}|u(s)|^p u(s) ds}_{=:\Phi(u)(t)}, \quad t \in \mathbb{R}.$$

Fixpunkt von  $\Phi$  löst die NSE.



Fokus liegt auf der nichtlinearen Gleichung

$$({\rm NSE}) \ \begin{cases} i\partial_t u + \Delta u = |u|^p u & \text{auf } \mathbb{R} \times \mathbb{R}, \\ u(0) = \varphi \in L^2(\mathbb{R}), \end{cases}$$

mit p > 0.

→ Verwende Variation-der-Konstanten Formel

$$u(t) = \underbrace{\mathrm{e}^{ti\Delta} \varphi - i \int_0^t \mathrm{e}^{(t-s)i\Delta} |u(s)|^p u(s) \,\mathrm{d}s}_{=:\Phi(u)(t)}, \qquad t \in \mathbb{R}.$$

- Fixpunkt von  $\Phi$  löst die NSE.
- **Problem:** Selbstabbildungseigenschaft von  $\Phi$  nötig für Fixpunktsatz  $\sim$ Verlust an Integrabilität wegen p > 0.



Fokus liegt auf der nichtlinearen Gleichung

$$(\text{NSE}) \ \begin{cases} i\partial_t u + \Delta u = |u|^p u & \text{auf } \mathbb{R} \times \mathbb{R}, \\ u(0) = \varphi \in L^2(\mathbb{R}), \end{cases}$$

mit p > 0.

→ Verwende Variation-der-Konstanten Formel

$$u(t) = \underbrace{e^{ti\Delta}\varphi - i\int_0^t e^{(t-s)i\Delta}|u(s)|^p u(s) ds}_{=:\Phi(u)(t)}, \quad t \in \mathbb{R}.$$

- Fixpunkt von Φ löst die NSE.
- **Problem:** Selbstabbildungseigenschaft von  $\Phi$  nötig für Fixpunktsatz →Verlust an Integrabilität wegen p > 0.
- Frage/Hoffnung: Gewinnt man durch  $(e^{ti\Delta})_{t\in\mathbb{R}}$  Integrabilität?

## Wichtige Abschätzungen



- Wir beschränken uns auf den Fall d = 1.
- Punktweise gilt die dispersive Abschätzung

$$|\mathrm{e}^{ti\Delta}\varphi(x)| \leq \frac{1}{(4\pi|t|)^{1/2}} \|\varphi\|_{L^1}, \qquad t \neq 0, x \in \mathbb{R}, \quad \varphi \in L^1(\mathbb{R}) \cap L^2(\mathbb{R}).$$

## Wichtige Abschätzungen



- Wir beschränken uns auf den Fall d=1.
- Punktweise gilt die dispersive Abschätzung

$$|\mathrm{e}^{ti\Delta}\varphi(x)| \leq \frac{1}{(4\pi|t|)^{1/2}} \|\varphi\|_{L^1}, \qquad t \neq 0, x \in \mathbb{R}, \quad \varphi \in L^1(\mathbb{R}) \cap L^2(\mathbb{R}).$$

■ Ein Paar (q, r) heißt **zulässig**, wenn

$$2 \le q, r \le \infty$$
,  $(q, r) \ne (2, \infty)$  und  $\frac{2}{q} + \frac{1}{r} = \frac{1}{2}$ .

## Wichtige Abschätzungen



- Wir beschränken uns auf den Fall d=1.
- Punktweise gilt die dispersive Abschätzung

$$|\mathrm{e}^{ti\Delta}\varphi(x)| \leq \frac{1}{(4\pi|t|)^{1/2}} \|\varphi\|_{L^1}, \qquad t \neq 0, x \in \mathbb{R}, \quad \varphi \in L^1(\mathbb{R}) \cap L^2(\mathbb{R}).$$

■ Ein Paar (q, r) heißt **zulässig**, wenn

$$2 \le q, r \le \infty, \quad (q, r) \ne (2, \infty) \quad \text{und} \quad \frac{2}{q} + \frac{1}{r} = \frac{1}{2}.$$

■ Für (q, r),  $(\tilde{q}, \tilde{r})$  zulässig gelten die Strichartz-Ungleichungen

$$\|e^{ti\Delta}\varphi\|_{L^{q}(\mathbb{R},L^{r}(\mathbb{R}))} \leq C(q,r)\|\varphi\|_{L^{2}(\mathbb{R})},$$

$$\|\int_{0}^{t} e^{(t-s)i\Delta}f(s) ds\|_{L^{q}(\mathbb{R},L^{r}(\mathbb{R}))} \leq C(q,r,\tilde{q},\tilde{r})\|f\|_{L^{\tilde{q}'}(\mathbb{R},L^{\tilde{r}'}(\mathbb{R}))},$$

$$\forall \varphi \in L^{2}(\mathbb{R}), \ f \in L^{\tilde{q}'}(\mathbb{R},L^{\tilde{r}'}(\mathbb{R})).$$

## Wohlgestelltheit der NSE



Wir erinnern an die NSE

$$i\partial_t u + \Delta u = |u|^p u, \qquad u(0) = \varphi.$$

#### Definition 1 (schwache Lösung)

Sei  $p \in (0,4)$ ,  $q = 4\frac{p+2}{p}$ . u ist eine schwache Lösung von (NSE), wenn

- (i)  $u \in C(\mathbb{R}, L^2(\mathbb{R})) \cap L^q_{loc}(\mathbb{R}, L^{p+2}(\mathbb{R}))$ ,
- $(\mathrm{ii}) \ \mathit{u}(0) = \varphi \quad \mathrm{und} \quad \forall \psi \in \mathcal{D}(\mathbb{R}, \mathit{H}^2(\mathbb{R})) \ \mathrm{gilt}$

$$\int_{-\infty}^{\infty} \int_{-\infty}^{\infty} u(-i\partial_t \psi + \Delta \psi) \, \mathrm{d}x \, \mathrm{d}t = \int_{-\infty}^{\infty} \int_{-\infty}^{\infty} |u|^p u \psi \, \mathrm{d}x \, \mathrm{d}t.$$

#### Globale Wohlgestelltheit der NSE



Wir erinnern an die NSF

$$i\partial_t u + \Delta u = |u|^p u, \qquad u(0) = \varphi.$$

#### Satz 2 (Tsutsumi)

Seien  $p \in (0,4)$ ,  $q = 4\frac{p+2}{p}$  und  $\varphi \in L^2(\mathbb{R})$ .

Dann existiert eine eindeutige Lösung u von (NSE), die in  $L^2(\mathbb{R})$  stetig von den Anfangsdaten abhängt.



Erfüllen semidiskrete Verfahren die dispersiven Abschätzungen aus dem stetigen Fall gleichmäßig?



# Hilfsmittel: Semi-diskrete Fourier-Trafo (SDFT)



- Durchweg sei h > 0 der Parameter für die Raumdiskretisierung.
- Definiere für  $v^h \in \ell^1(h\mathbb{Z})$  die SDFT

$$\hat{v}^h(\xi) := h \sum_{j \in \mathbb{Z}} e^{-i\xi jh} v_j^h, \qquad \xi \in [-\frac{\pi}{h}, \frac{\pi}{h}].$$

 $\sim$  Erweitere dann auf Folgen  $v^h \in \ell^2(h\mathbb{Z})$ .

## Hilfsmittel: Semi-diskrete Fourier-Trafo (SDFT)



- lacktriangle Durchweg sei h > 0 der Parameter für die Raumdiskretisierung.
- Definiere für  $v^h \in \ell^1(h\mathbb{Z})$  die SDFT

$$\hat{v}^h(\xi) := h \sum_{j \in \mathbb{Z}} e^{-i\xi jh} v_j^h, \qquad \xi \in [-\frac{\pi}{h}, \frac{\pi}{h}].$$

- $\sim$  Erweitere dann auf Folgen  $v^h \in \ell^2(h\mathbb{Z})$ .
- Die inverse semi-diskrete Fourier-Trafo (iSDFT) ist

$$\check{\mathbf{v}}_{j}^{h} := \frac{1}{2\pi} \int_{-\pi/h}^{\pi/h} e^{i\xi j h} \mathbf{v}^{h}(\xi) \, \mathrm{d}\xi, \qquad j \in \mathbb{Z},$$

$$\text{ für } \mathbf{v}^h \in \mathit{L}^1(-\tfrac{\pi}{h},\tfrac{\pi}{h}) \cap \mathit{L}^2(-\tfrac{\pi}{h},\tfrac{\pi}{h}).$$

# Numerisches Verfahren ohne dispersive Eigenschaften



■ Betrachte für h > 0 das semidiskrete System

$$\begin{split} i\partial_t u^h + \Delta_h u^h &= 0, \qquad t \in \mathbb{R}, \\ u^h(0) &= \varphi^h, \end{split}$$
 mit  $u^h = (u^h_j)_{j \in \mathbb{Z}}, \ u^h_j(t) \approx u(t,jh) \ \mathrm{und}$  
$$(\Delta_h u^h)_j := \frac{1}{h^2} (u^h_{j+1} + u^h_{j-1} - 2u^h_j). \end{split}$$

## Numerisches Verfahren ohne dispersive Eigenschaften



Betrachte für h > 0 das semidiskrete System

$$i\partial_t u^h + \Delta_h u^h = 0, \qquad t \in \mathbb{R},$$
  
 $u^h(0) = \varphi^h,$ 

mit  $u^h = (u_i^h)_{i \in \mathbb{Z}}, u_i^h(t) \approx u(t, jh)$  und

$$(\Delta_h u^h)_j := \frac{1}{h^2} (u^h_{j+1} + u^h_{j-1} - 2u^h_j).$$

• Lösung  $u^h(t) = e^{ti\Delta_h} \varphi^h$  erfüllt

$$i\partial_t \hat{u}^h(t,\xi) + p_h(\xi)\hat{u}^h(t,\xi) = 0, \qquad t \in \mathbb{R}, \ \xi \in \left[ -\frac{\pi}{h}, \frac{\pi}{h} \right],$$
$$\hat{u}^h(0) = \hat{\varphi}^h,$$

$$\mathrm{mit}\ p_h(\xi) := \tfrac{4}{h^2} \sin^2(\tfrac{\xi h}{2}).$$

# Numerisches Verfahren ohne dispersive Eigenschaften



Wir erinnern an das semidiskrete System

$$i\partial_t u^h + \Delta_h u^h = 0, \qquad t \in \mathbb{R},$$
  
 $u^h(0) = \varphi^h,$ 

mit  $u^h = (u^h_j)_{j \in \mathbb{Z}}$ ,  $u^h_j(t) \approx u(t, jh)$  und

$$(\Delta_h u^h)_j := \frac{1}{h^2} (u_{j+1}^h + u_{j-1}^h - 2u_j^h).$$

ullet  $u^h$  erfüllt dispersive Abschätzungen i.A. nicht gleichmäßig, z.B. gilt nur

$$||u^h(t)||_{\ell^{\infty}(h\mathbb{Z})} \le C||\varphi^h||_{\ell^1(h\mathbb{Z})}(|t|^{-1/2} + (|t|h)^{-1/3}), \qquad t \ne 0.$$

## Numerisches Verfahren ohne dispersive Eigenschaften



Wir erinnern an das semidiskrete System

$$i\partial_t u^h + \Delta_h u^h = 0, \qquad t \in \mathbb{R},$$
  
 $u^h(0) = \varphi^h,$ 

mit  $u^h = (u_i^h)_{i \in \mathbb{Z}}, u_i^h(t) \approx u(t, jh)$  und

$$(\Delta_h u^h)_j := \frac{1}{h^2} (u_{j+1}^h + u_{j-1}^h - 2u_j^h).$$

• u<sup>h</sup> erfüllt dispersive Abschätzungen i.A. nicht gleichmäßig, z.B. gilt nur

$$||u^h(t)||_{\ell^{\infty}(h\mathbb{Z})} \le C||\varphi^h||_{\ell^1(h\mathbb{Z})}(|t|^{-1/2} + (|t|h)^{-1/3}), \qquad t \ne 0.$$

Was bedeutet das für die Approximation der NSE?



## Blow-up in endlicher Zeit für die kubische NSE



■ Ein resultierendes Verfahren für die kubische NSE

$$i\partial_t u + \Delta u = 2|u|^2 u$$
 on  $\mathbb{R}^2$ ,  $u(0) = \varphi$ ,

ist

$$i\partial_t u_j^h + (\Delta_h u^h)_j = |u_j^h|^2 (u_{j+1}^h + u_{j-1}^h), \qquad j \in \mathbb{Z},$$
  
$$u^h(0) = \varphi^h \approx \varphi \in L^2(\mathbb{R}).$$

# Blow-up in endlicher Zeit für die kubische NSE



■ Ein resultierendes Verfahren für die kubische NSE

$$i\partial_t u + \Delta u = 2|u|^2 u$$
 on  $\mathbb{R}^2$ ,  $u(0) = \varphi$ ,

ist

$$i\partial_t u_j^h + (\Delta_h u^h)_j = |u_j^h|^2 (u_{j+1}^h + u_{j-1}^h), \qquad j \in \mathbb{Z},$$
  
$$u^h(0) = \varphi^h \approx \varphi \in L^2(\mathbb{R}).$$

■ Dann gibt es Daten  $\varphi^h \in \ell^2(h\mathbb{Z})$  mit:  $\forall T > 0$ ,  $q \ge 1$ , r > 2 gilt

$$\frac{\|u^h\|_{L^q((0,T),\ell^r(h\mathbb{Z}))}}{\|u^h(0)\|_{\ell^2(h\mathbb{Z})}}\to\infty, \qquad h\to 0.$$

 $\rightsquigarrow$  Widerspruch zum originalen Problem (Lösung in  $L^6_{loc}(\mathbb{R}, L^4(\mathbb{R}))$ ).



Idee: Approximiere LSE wie bisher, aber mit gefilterten Anfangsdaten.





Idee: Approximiere LSE wie bisher, aber mit gefilterten Anfangsdaten.

Nonstruiere langsam oszillierende Anfangsdaten auf  $h\mathbb{Z}$  mittels Interpolation einer Folge auf  $4h\mathbb{Z}$ .





Idee: Approximiere LSE wie bisher, aber mit gefilterten Anfangsdaten.

- Nonstruiere langsam oszillierende Anfangsdaten auf  $h\mathbb{Z}$  mittels Interpolation einer Folge auf  $4h\mathbb{Z}$ .
  - Sei  $\tilde{\Pi}: \ell^2(4h\mathbb{Z}) \to \ell^2(h\mathbb{Z})$  mit

$$(\tilde{\Pi}\varphi^{4h})_{4j+r} = \frac{4-r}{4}\varphi^{4h}_{4j} + \frac{r}{4}\varphi^{4h}_{4j+4}, \qquad j \in \mathbb{Z}, \ r \in \{0,1,2,3\}, \ \varphi^{4h} \in \ell^2(4h\mathbb{Z}).$$



Idee: Approximiere LSE wie bisher, aber mit gefilterten Anfangsdaten.

- Nonstruiere langsam oszillierende Anfangsdaten auf  $h\mathbb{Z}$  mittels Interpolation einer Folge auf  $4h\mathbb{Z}$ .
  - Sei  $\tilde{\Pi}:\ell^2(4h\mathbb{Z}) \to \ell^2(h\mathbb{Z})$  mit

$$(\tilde{\Pi}\varphi^{4h})_{4j+r} = \frac{4-r}{4}\varphi^{4h}_{4j} + \frac{r}{4}\varphi^{4h}_{4j+4}, \qquad j \in \mathbb{Z}, \ r \in \{0,1,2,3\}, \ \varphi^{4h} \in \ell^2(4h\mathbb{Z}).$$

■ Definiere auch die Adjungierte  $\tilde{\Pi}^*: \ell^2(h\mathbb{Z}) \to \ell^2(4h\mathbb{Z})$  über

$$(\tilde{\Pi}\varphi^{4h},\psi^h)_{\ell^2(h\mathbb{Z})}=(\varphi^{4h},\tilde{\Pi}^*\psi^h)_{\ell^2(4h\mathbb{Z})},\qquad \varphi^{4h}\in\ell^2(4h\mathbb{Z}),\psi^h\in\ell^2(h\mathbb{Z}).$$



**Idee:** Approximiere LSE wie bisher, aber mit gefilterten Anfangsdaten.

- Konstruiere langsam oszillierende Anfangsdaten auf  $h\mathbb{Z}$  mittels Interpolation einer Folge auf  $4h\mathbb{Z}$ .
  - Sei  $\tilde{\Pi}: \ell^2(4h\mathbb{Z}) \to \ell^2(h\mathbb{Z})$  mit

$$(\tilde{\Pi}\varphi^{4h})_{4j+r} = \frac{4-r}{4}\varphi_{4j}^{4h} + \frac{r}{4}\varphi_{4j+4}^{4h}, \qquad j \in \mathbb{Z}, \ r \in \{0, 1, 2, 3\}, \ \varphi^{4h} \in \ell^2(4h\mathbb{Z}).$$

■ Definiere auch die Adjungierte  $\tilde{\Pi}^* : \ell^2(h\mathbb{Z}) \to \ell^2(4h\mathbb{Z})$  über

$$(\tilde{\Pi}\varphi^{4h},\psi^h)_{\ell^2(h\mathbb{Z})}=(\varphi^{4h},\tilde{\Pi}^*\psi^h)_{\ell^2(4h\mathbb{Z})}, \qquad \varphi^{4h}\in\ell^2(4h\mathbb{Z}),\psi^h\in\ell^2(h\mathbb{Z}).$$

#### Lemma 3 (Ignat/Zuazua)

Sei  $\varphi^{4h} \in \ell^2(4h\mathbb{Z})$ . Dann gilt  $\forall \xi \in [-\frac{\pi}{h}, \frac{\pi}{h}]$ 

$${\hat{\;\;}}(\tilde{\Pi}\varphi^{4h})(\xi)=4{\hat{\;\;}}(\Pi\varphi^{4h})(\xi)\cos^2(\xi h)\cos^2(\frac{\xi h}{2}),$$

wobei  $(\Pi \varphi^{4h})_i = \varphi_i^{4h}$  für  $j \in 4\mathbb{Z}$  und  $(\Pi \varphi^{4h})_i = 0$  sonst.

## Diskrete Strichartz-Abschätzungen



#### Satz 4 (Ignat/Zuazua)

Seien  $p \ge 2$ , (q, r),  $(\tilde{q}, \tilde{r})$  zulässig (d.h.  $2 \le q$ ,  $r \le \infty$ ,  $\frac{2}{q} + \frac{1}{r} = \frac{1}{2}$ ). Dann:

(i) Es gibt 
$$C = C(p) > 0$$
 mit

$$\|\mathrm{e}^{ti\Delta_h}\tilde{\Pi}\varphi^{4h}\|_{\ell^p(h\mathbb{Z})} \leq C|t|^{-(1/2-1/p)}\|\tilde{\Pi}\varphi^{4h}\|_{\ell^{p'}(h\mathbb{Z})}$$

$$\forall \varphi^{4h} \in \ell^{p'}(4h\mathbb{Z}), h > 0, t \neq 0.$$

(ii) Es gibt 
$$C = C(r) > 0$$
 mit

$$\|\mathrm{e}^{ti\Delta_h} \tilde{\Pi} \varphi^{4h}\|_{L^q(\mathbb{R},\ell^r(h\mathbb{Z}))} \leq C \|\tilde{\Pi} \varphi^{4h}\|_{\ell^2(h\mathbb{Z})}$$

$$\forall \varphi^{4h} \in \ell^2(4h\mathbb{Z}), h > 0.$$

(iii) Es gibt 
$$C = C(r, \tilde{r}) > 0$$
 mit

$$\bigg\| \int_0^t \mathrm{e}^{(t-s)i\Delta_h} \tilde{\Pi} f^{4h}(s) \, \mathrm{d} s \bigg\|_{L^q(\mathbb{R},\ell^r(h\mathbb{Z}))} \leq C \|\tilde{\Pi} f^{4h}\|_{L^{\tilde{q}'}(\mathbb{R},\ell^{\tilde{r}'}(h\mathbb{Z}))}$$

$$\forall f^{4h} \in L^{\tilde{q}'}(\mathbb{R}, \ell^{\tilde{r}'}(4h\mathbb{Z})), h > 0.$$

13

#### Ziel



Nutze Erkenntnisse über das diskrete homogene Problem zur Approximation des nichtlinearen Problems.





Wir erinnern an die NSE

$$i\partial_t u + \Delta u = |u|^p u, \qquad u(0) = \varphi \in L^2(\mathbb{R}).$$



Wir erinnern an die NSF

$$i\partial_t u + \Delta u = |u|^p u, \qquad u(0) = \varphi \in L^2(\mathbb{R}).$$

**Idee:** Approximiere die Nichtlinearität im Raum schwacher Oszillationen.



Wir erinnern an die NSF

$$i\partial_t u + \Delta u = |u|^p u, \qquad u(0) = \varphi \in L^2(\mathbb{R}).$$

- **Idee:** Approximiere die Nichtlinearität im Raum schwacher Oszillationen.
- Betrachte für  $\varphi^{4h} \in \ell^2(4h\mathbb{Z}), \ \varphi^{4h} \approx \varphi$ , das semidiskrete System

$$(\mathsf{sdNSE}) \qquad i\partial_t u^h + \Delta_h u^h = \tilde{\Pi} f(\tilde{\Pi}^* u^h), \qquad t \in \mathbb{R}, \qquad u^h(0) = \tilde{\Pi} \varphi^{4h},$$
 mit  $f(u) = |u|^p u$ .



Wir erinnern an das semidiskrete System

$$(\mathsf{sdNSE}) \qquad i\partial_t u^h + \Delta_h u^h = \tilde{\Pi} f(\tilde{\Pi}^* u^h), \qquad t \in \mathbb{R}, \qquad u^h(0) = \tilde{\Pi} \varphi^{4h},$$
 mit  $f(u) = |u|^p u$ .

#### Satz 5 (Ignat/Zuazua)

Seien  $p \in (0,4)$ ,  $q = 4\frac{p+2}{p}$ , h > 0,  $\varphi^{4h} \in \ell^2(4h\mathbb{Z})$  und I ein endliches Intervall. Dann hat (sdNSE) genau eine Lösung

$$\begin{split} u^h &\in C(\mathbb{R},\ell^2(h\mathbb{Z})) \cap L^q_{loc}(\mathbb{R},\ell^{p+2}(h\mathbb{Z})). \\ \text{Es gibt } C_1 &= C_1(p), C_2 = C_2(I,p) \text{ mit} \\ & \|u^h\|_{L^\infty(\mathbb{R},\ell^2(h\mathbb{Z}))} \leq C_1 \|\tilde{\Pi}\varphi^{4h}\|_{\ell^2(h\mathbb{Z})}, \\ & \|u^h\|_{L^q(L\ell^{p+2}(h\mathbb{Z}))} \leq C_2 \|\tilde{\Pi}\varphi^{4h}\|_{\ell^2(h\mathbb{Z})}. \end{split}$$

#### Zusammenfassung



- Wir betrachten die NSF  $i\partial_t u + \Delta u = |u|^p u, \quad u(0) = \varphi.$
- Dispersive/Strichartz-Abschätzungen wesentlich für den Nachweis der Wohlgestelltheit der NSE.
- Räumliche Diskretisierungen erhalten Verhalten der NSE i.A. nicht.
- Mittels Zwei-Gitter Verfahren filtern wir Anfangsdaten und approximieren die Nichtlinearität.
  - → Gleichmäßige dispersive/Strichartz-Abschätzungen, Wohlgestelltheit.



## Konvergenz des Verfahrens



- Sei  $P_0^h: \ell^2(h\mathbb{Z}) \to L^2(\mathbb{R})$  der stückweise konstante Interpolationsoperator.
- Für Anfangsdaten  $\varphi \in L^2(\mathbb{R})$ : Wähle  $\varphi^{4h} \in \ell^2(4h\mathbb{Z})$  mit  $P_0^h \tilde{\Pi} \varphi^{4h} \to \varphi$  in  $L^2(\mathbb{R})$ .

#### Satz 6 (Ignat/Zuazua)

Seien  $p \in (0,4)$ ,  $q = 4\frac{p+2}{p}$ , h > 0,  $u^h$  die Lösung von (sdNSE) und u die Lösung von (NSE) für  $f(x) = |x|^p x$ . Dann gilt:

$$\begin{array}{cccc} P_0^h u^h \stackrel{*}{\rightharpoonup} u & \text{ in } L^\infty(\mathbb{R}, L^2(\mathbb{R})), \\ P_0^h u^h \rightharpoonup u & \text{ in } L^q_{loc}(\mathbb{R}, L^{p+2}(\mathbb{R})), \\ P_0^h u^h \to u & \text{ in } L^2_{loc}(\mathbb{R}^2), \\ P_0^h \tilde{\Pi} f(\tilde{\Pi}^* u^h) \rightharpoonup f(u) & \text{ in } L^{q'}_{loc}(\mathbb{R}, L^{(p+2)'}(\mathbb{R})). \end{array}$$

#### Referenzen



- Ignat, L.I. and Zuazua, E.: Numerical dispersive schemes for the nonlinear Schrödinger equation. SIAM J. Numer. Anal. 47 (2) (2009), 1366–1390.
- Keel, M. and Tao, T.: Endpoint Strichartz estimates. Amer. J. Math 120 (1998), 955–980.
- Kenig, C.E., Ponce, G. and Vega, L.: Oscillatory integrals and regularity of dispersive equations. Indiana Univ. Math. J. 40 (1991), 33-69.
- Trefethen, L.N.: Spectral Methods in MATLAB, SIAM, Philadelphia 2000.
- Tsutsumi, Y.:  $L^2$ -solutions for nonlinear Schrödinger equations and nonlinear groups. Funkcial. Ekvac., 30 (1987), 115–125.

