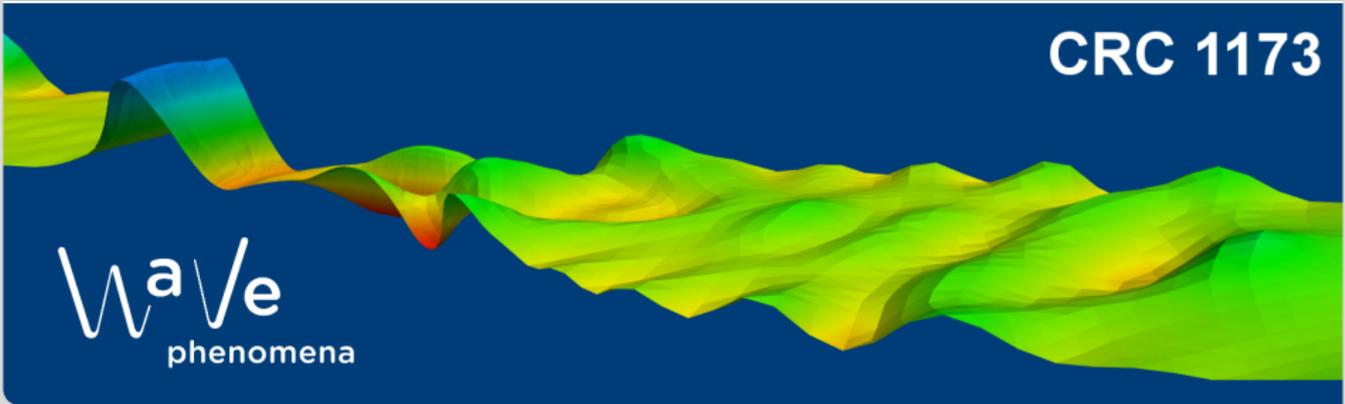


Lokale Zeitschrittverfahren mittels Gebietszerlegungen

Constantin Carle

Karlsruhe Institute of Technology



CRC 1173

Wave
phenomena

Construction and convergence analysis of conservative second order local time discretisation for wave equations

von

Juliette Chabassier und Sébastien Imperiale

Exkurs: Gebietszerlegung für die akustische Wellengleichung

Framework & Raumdiskretisierung

Zeitintegration

Leap-frog–Tschebyscheff–Verfahren

Einordnung

Exkurs: Gebietszerlegung für die akustische Wellengleichung

Framework & Raumdiskretisierung

Zeitintegration

Leap-frog-Tschebyscheff-Verfahren

Einordnung

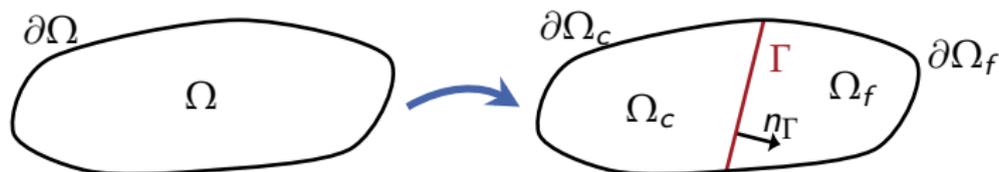
Finde $u: [0, T] \times \Omega \rightarrow \mathbb{R}$ mit

$$\begin{aligned} \partial_{tt} u - c^2 \Delta u &= g && \text{in } (0, T) \times \Omega \\ u &= 0 && \text{auf } (0, T) \times \partial\Omega \\ u(0, \cdot) &= u_0, \quad \partial_t u(0, \cdot) = v_0 && \text{in } \Omega \end{aligned}$$

- Ω beschränktes, konvexes Gebiet
- Ausbreitungsgeschwindigkeit $c: \Omega \rightarrow \mathbb{R}$, $c(x) \geq c_0 > 0$ für alle $x \in \Omega$
- $u_0, v_0: \Omega \rightarrow \mathbb{R}$, $g: (0, T) \times \Omega \rightarrow \mathbb{R}$

Variationelle Formulierung: Finde $u: [0, T] \rightarrow H_0^1(\Omega)$ mit

$$\int_{\Omega} \partial_{tt} u v \, dx + \int_{\Omega} c^2 \nabla u \cdot \nabla v \, dx = \int_{\Omega} g v \, dx \quad \text{für alle } v \in H_0^1(\Omega)$$



Finde $u_q: [0, T] \times \Omega_q \rightarrow \mathbb{R}$, $q \in \{c, f\}$, mit

$$\partial_{tt} u_q - c^2|_q \Delta u_q = g|_q$$

$$u_q = 0$$

$$u_c = u_f$$

$$c^2|_c \nabla u_c \cdot \mathbf{n}_\Gamma = c^2|_f \nabla u_f \cdot \mathbf{n}_\Gamma$$

$$u_q(0, \cdot) = u_0|_q, \quad \partial_t u_q(0, \cdot) = v_0|_q$$

$$\text{in } (0, T) \times \Omega_q, \quad q \in \{c, f\}$$

$$\text{auf } (0, T) \times \partial\Omega_q, \quad q \in \{c, f\}$$

$$\text{auf } (0, T) \times \Gamma$$

$$\text{auf } (0, T) \times \Gamma$$

$$\text{in } \Omega_q, \quad q \in \{c, f\}$$

$$\begin{aligned} & \sum_{q \in \{c, f\}} \left(\int_{\Omega_q} \partial_{tt} u_q v_q \, dx + \int_{\Omega_q} c^2|_q \nabla u_q \cdot \nabla v_q \, dx \right) \\ & \quad - \int_{\Gamma} c^2|_c \nabla u_c \cdot n_{\Gamma} v_c \, d\sigma + \int_{\Gamma} c^2|_f \nabla u_f \cdot n_{\Gamma} v_f \, d\sigma \\ & = \sum_{q \in \{c, f\}} \int_{\Omega_q} g|_q v_q \, dx \end{aligned}$$

$$\begin{aligned} & \sum_{q \in \{c, f\}} \left(\int_{\Omega_q} \partial_{tt} u_q v_q \, dx + \int_{\Omega_q} c^2|_q \nabla u_q \cdot \nabla v_q \, dx \right) \\ & \quad - \int_{\Gamma} \lambda v_c \, d\sigma + \int_{\Gamma} \lambda v_f \, d\sigma \\ & = \sum_{q \in \{c, f\}} \int_{\Omega_q} g|_q v_q \, dx \\ & \int_{\Gamma} u_c \mu \, d\sigma = \int_{\Gamma} u_f \mu \, d\sigma \end{aligned}$$

Variationelle Formulierung:

Finde $(u_c, u_f, \lambda): [0, T] \rightarrow \tilde{H}_0^1(\Omega_c) \times \tilde{H}_0^1(\Omega_f) \times H^{-1/2}(\Gamma)$ mit

$$\begin{aligned} \sum_{q \in \{c, f\}} & \left(\int_{\Omega_q} \partial_{tt} u_q v_q \, dx + \int_{\Omega_q} c^2|_q \nabla u_q \cdot \nabla v_q \, dx \right) \\ & - \int_{\Gamma} \lambda v_c \, d\sigma + \int_{\Gamma} \lambda v_f \, d\sigma \\ & = \sum_{q \in \{c, f\}} \int_{\Omega_q} g|_q v_q \, dx \\ \int_{\Gamma} u_c \mu \, d\sigma & = \int_{\Gamma} u_f \mu \, d\sigma \end{aligned}$$

für alle $(v_c, v_f, \mu) \in \tilde{H}_0^1(\Omega_c) \times \tilde{H}_0^1(\Omega_f) \times H^{-1/2}(\Gamma)$

Exkurs: Gebietszerlegung für die akustische Wellengleichung

Framework & Raumdiskretisierung

Zeitintegration

Leap-frog-Tschebyscheff-Verfahren

Einordnung

- Hilberträume $(V_q, \|\cdot\|_q)$, $(H_q, |\cdot|_q)$, $(L, \|\cdot\|_L)$, $V_q \overset{\text{dicht}}{\hookrightarrow} H_q$
- $a_q: V_q \times V_q \rightarrow \mathbb{R}$ bilinear, symmetrisch, stetig und koerziv
- $b_q: V_q \times L \rightarrow \mathbb{R}$ bilinear, stetig
- $g \in C^0(0, T; H_c)$

Finde $(u_c, u_f, \lambda): [0, T] \rightarrow V_c \times V_f \times L$ mit

$$\partial_{tt}(u_c, v_c)_c + a_c(u_c, v_c) + b_c(v_c, \lambda) = (g, v_c)_c \quad \text{für alle } v_c \in V_c$$

$$\partial_{tt}(u_f, v_f)_f + a_f(u_f, v_f) - b_f(v_f, \lambda) = 0 \quad \text{für alle } v_f \in V_f$$

$$b_c(u_c, \mu) - b_f(u_f, \mu) = 0 \quad \text{für alle } \mu \in L$$

$$u_q(0) = 0 \quad \text{in } V_q$$

$$\partial_t u_q(0) = 0 \quad \text{in } H_q$$

- inf-sup-Bedingung \Rightarrow Existenz und Eindeutigkeit

$$q \in \{c, f\}$$

Finite-Elemente-Methode (konform)

- Hilberträume $V_{q,h} \subset V_q$, $L_h \subset L$
- Diskrete Operatoren:

$$\mathbf{A}_q: V_{q,h} \rightarrow V_{q,h}, \quad (\mathbf{A}_q \mathbf{u}_q, \mathbf{v}_q)_q = a_q(\mathbf{u}_q, \mathbf{v}_q) \quad \text{für alle } \mathbf{v}_q \in V_{q,h}$$

$$\mathbf{B}_q^*: L_h \rightarrow V_{q,h}, \quad (\mathbf{B}_q^* \boldsymbol{\lambda}, \mathbf{v}_q)_q = b_q(\mathbf{v}_q, \boldsymbol{\lambda}) \quad \text{für alle } \mathbf{v}_q \in V_{q,h}$$

$$\mathbf{B}_q: V_{q,h} \rightarrow L_h, \quad (\mathbf{B}_q \mathbf{v}_q, \boldsymbol{\lambda})_L = b_q(\mathbf{v}_q, \boldsymbol{\lambda}) \quad \text{für alle } \boldsymbol{\lambda} \in L_h$$

- Eigenschaften übertragen sich vom Kontinuierlichen

$$q \in \{c, f\}$$

- $\mathbf{g} \in C^0(0, T; V_{c,h})$ (L^2 -Projektion von g)

Finde $(\mathbf{u}_c, \mathbf{u}_f, \boldsymbol{\lambda}): [0, T] \rightarrow V_{c,h} \times V_{f,h} \times L_h$ mit

$$\begin{aligned}d_{tt}\mathbf{u}_c + \mathbf{A}_c\mathbf{u}_c + \mathbf{B}_c^*\boldsymbol{\lambda} &= \mathbf{g} && \text{in } V_{c,h} \\d_{tt}\mathbf{u}_f + \mathbf{A}_f\mathbf{u}_f - \mathbf{B}_f^*\boldsymbol{\lambda} &= 0 && \text{in } V_{f,h} \\ \mathbf{B}_c\mathbf{u}_c - \mathbf{B}_f\mathbf{u}_f &= 0 && \text{in } L_h \\ \mathbf{u}_q(0) = 0, \quad d_t\mathbf{u}_q(0) = 0 &&& \text{in } V_{q,h}, \quad q \in \{c, f\}\end{aligned}$$

- diskrete inf-sup-Bedingung \Rightarrow Existenz und Eindeutigkeit

Exkurs: Gebietszerlegung für die akustische Wellengleichung

Framework & Raumdiskretisierung

Zeitintegration

Leap-frog-Tschebyscheff-Verfahren

Einordnung

- $\mathbf{u}_q^n \approx \mathbf{u}_q(t_n), \boldsymbol{\lambda}^n \approx \boldsymbol{\lambda}(t_n), t_n = n\tau, \tau > 0$

$$\mathbf{u}_c^{n+1} - 2\mathbf{u}_c^n + \mathbf{u}_c^{n-1} = -\tau^2(\mathbf{A}_c \mathbf{u}_c^n + \mathbf{B}_c^* \boldsymbol{\lambda}^n) + \tau^2 \mathbf{g}(t_n) \quad \text{in } V_{c,h}$$

$$\mathbf{u}_f^{n+1} - 2\mathbf{u}_f^n + \mathbf{u}_f^{n-1} = -\tau^2 \tilde{P}(\tau^2 \mathbf{A}_f)(\mathbf{A}_f \mathbf{u}_f^n - \mathbf{B}_f^* \boldsymbol{\lambda}^n) \quad \text{in } V_{f,h}$$

$$0 = \mathbf{B}_c \mathbf{u}_c^n - \mathbf{B}_f \mathbf{u}_f^n \quad \text{in } L_h$$

Anfangswerte:

$$\mathbf{u}_q^0 = 0, \quad \mathbf{u}_q^1 = 0 \quad \text{in } V_{q,h}, \quad q \in \{c, f\}$$

- \tilde{P} definiert durch $\tilde{P}(z) = P(z)/z$

- P Polynom mit

$$P(0) = 0, \quad P'(0) = 1$$

- $\rho_{q,h}$ maximaler Eigenwert von \mathbf{A}_q , $q \in \{c, f\}$

(c)
$$\tau \leq \frac{2}{\sqrt{\rho_{c,h}}}$$

- (f) Sei $m_2, \beta > 0$. Falls

$$0 \leq 1 - \frac{1}{4}P(z) \leq 1, \quad m_2 z \leq P(z) \quad \text{für } z \in [0, \beta^2],$$

dann

$$\tau \leq \frac{\beta}{\sqrt{\rho_{f,h}}}$$

- Falls $\frac{\beta^2}{\rho_{f,h}} \geq \frac{4}{\rho_{c,h}}$, τ von (c) abhängig

- $\mathbf{e}_q^n = \mathbf{u}_q(t_n) - \mathbf{u}_q^n, \ell^n = \lambda(t_n) - \lambda^n$

$$\mathbf{e}_c^{n+1} - 2\mathbf{e}_c^n + \mathbf{e}_c^{n-1} = -\tau^2(\mathbf{A}_c \mathbf{e}_c^n + \mathbf{B}_c^* \ell^n) + \tau^2 r_{c,h}^n \quad \text{in } V_{c,h}$$

$$\mathbf{e}_f^{n+1} - 2\mathbf{e}_f^n + \mathbf{e}_f^{n-1} = -\tau^2 \tilde{\mathbf{P}}(\mathbf{A}_f \mathbf{e}_f^n - \mathbf{B}_f^* \ell^n) + \tau^2 r_{f,h}^n \quad \text{in } V_{f,h}$$

$$0 = \mathbf{B}_c \mathbf{e}_c^n - \mathbf{B}_f \mathbf{e}_f^n \quad \text{in } L_h$$

$$\mathbf{e}_q^0 = 0, \quad \mathbf{e}_q^1 = 0 \quad \text{in } V_{q,h}, \quad q \in \{c, f\}$$

Defekte:

$$r_{c,h}^n = \mathcal{O}(\tau^2), \quad r_{f,h}^n = \mathcal{O}(\tau^2)$$

$$\tilde{\mathbf{P}} = \tilde{P}(\tau^2 \mathbf{A}_f)$$

$$\mathcal{E}_{c,h}^{n+1/2} = \frac{1}{2} \left(\left(\mathbf{I}_c - \frac{\tau^2}{4} \mathbf{A}_c \right) \frac{\mathbf{e}_c^{n+1} - \mathbf{e}_c^n}{\tau}, \frac{\mathbf{e}_c^{n+1} - \mathbf{e}_c^n}{\tau} \right)_c + \frac{1}{2} \left\| \frac{\mathbf{e}_c^{n+1} + \mathbf{e}_c^n}{2} \right\|_{\mathbf{A}_c}^2$$

$$\mathcal{E}_{f,h}^{n+1/2} = \frac{1}{2} \left(\mathcal{R} \frac{\mathbf{e}_f^{n+1} - \mathbf{e}_f^n}{\tau}, \frac{\mathbf{e}_f^{n+1} - \mathbf{e}_f^n}{\tau} \right)_f + \frac{1}{2} \left\| \frac{\mathbf{e}_f^{n+1} + \mathbf{e}_f^n}{2} \right\|_{\mathbf{A}_f}^2$$

- $\mathcal{R} = \mathcal{R}(\tau^2 \mathbf{A}_f)$, $\mathcal{R}(z) = \tilde{P}(z)^{-1} (1 - \frac{1}{4} P(z))$

- Aus CFL-Bedingung:

$$\mathcal{E}_{c,h}^{n+1/2} \geq 0, \quad \mathcal{E}_{f,h}^{n+1/2} \geq 0 \quad \text{für alle } n \geq 0$$

Theorem (Konvergenz für diskrete Energie)

Falls CFL-Bedingungen erfüllt und Lösungen hinreichend glatt, gilt

$$\left(\mathcal{E}_{c,h}^{n-1/2}\right)^{1/2} + \left(\mathcal{E}_{f,h}^{n-1/2}\right)^{1/2} \leq C(1+T)\tau^2,$$

mit C unabhängig von τ , h und T

Beweis: Energietechnik

$$\begin{aligned}\mathcal{E}_{c,h}^{n+1/2} + \mathcal{E}_{f,h}^{n+1/2} &= \mathcal{E}_{c,h}^{n-1/2} + \mathcal{E}_{f,h}^{n-1/2} \\ &\quad + \frac{1}{2} \left(r_{c,h}^n, \mathbf{e}_c^{n+1} - \mathbf{e}_c^{n-1} \right)_c \\ &\quad + \frac{1}{2} \left(r_{f,h}^n, \tilde{\mathbf{P}}^{-1}(\mathbf{e}_f^{n+1} - \mathbf{e}_f^{n-1}) \right)_f\end{aligned}$$

Theorem (Konvergenz in $V_{c,h}$, $V_{f,h}$)

Falls CFL-Bedingungen erfüllt und Lösungen hinreichend glatt, gilt

$$\|\mathbf{e}_c^n\|_c + \|\mathbf{e}_f^n\|_f \leq \widehat{C}(1 + T) T \tau^2$$

mit \widehat{C} unabhängig von τ , h und T

Beweisidee:

$$\mathbf{v}_q(t) = \frac{\mathbf{u}_q(t) - \mathbf{u}_q(t - \tau)}{\tau},$$

$$\boldsymbol{\mu}(t) = \frac{\boldsymbol{\lambda}(t) - \boldsymbol{\lambda}(t - \tau)}{\tau},$$

$$\mathbf{v}_q^n = \frac{\mathbf{u}_q^n - \mathbf{u}_q^{n-1}}{\tau}$$

$$\boldsymbol{\mu}^n = \frac{\boldsymbol{\lambda}^n - \boldsymbol{\lambda}^{n-1}}{\tau}$$

Exkurs: Gebietszerlegung für die akustische Wellengleichung

Framework & Raumdiskretisierung

Zeitintegration

Leap-frog–Tschebyscheff–Verfahren

Einordnung

Ziel

Konstruiere Polynome P so, dass

- $P(0) = 0$ und $P'(0) = 1$
- CFL-Bedingung für (f)

$$0 \leq 1 - \frac{1}{4}P(z) \leq 1, \quad m_2 z \leq P(z) \quad \text{für } z \in [0, \beta^2]$$

für β größtmöglich gilt

Idee: Verschobene und gestreckte Tschebyscheff-Polynome T_p

$$P(z) = P_{\text{LFC}}(z) = 2 - 2T_p\left(1 - \frac{z}{2p^2}\right), \quad p \in \mathbb{N}$$

- $P_{\text{LFC}}(0) = 0, P'_{\text{LFC}}(0) = 1$
- $\beta_{\text{LFC}}^2 = 4p^2$
- $0 \leq P_{\text{LFC}}(z) \leq 4$

Idee: Verschobene und gestreckte Tschebyscheff-Polynome T_p

$$P(z) = P_{\text{LFC}}(z) = 2 - 2T_p\left(1 - \frac{z}{2p^2}\right), \quad p \in \mathbb{N}$$

- $P_{\text{LFC}}(0) = 0, P'_{\text{LFC}}(0) = 1$
- $\beta_{\text{LFC}}^2 = 4p^2$
- $0 \leq P_{\text{LFC}}(z) \leq 4$

Problem:

$$P_{\text{LFC}}(z) \in \{0, 4\} \quad \text{für } z = 2p^2 \left(1 - \cos\left(\frac{k\pi}{p}\right)\right), \quad k = 0, 1, \dots, p$$

➔ Weitere Transformationen

$$P_p(z) = c P_{\text{LFC}}(az + b) + d, \quad a, b, c, d \in \mathbb{R}$$

Wähle: Für $\varepsilon > 0$

$$c = 1 - \frac{\varepsilon}{4}, \quad d = \varepsilon$$

- $P_p(0) = 0 \quad \rightarrow \quad P_{\text{LFC}}(b) = -\frac{d}{c}$
- $P'_p(0) = 1 \quad \rightarrow \quad a = (c P'_{\text{LFC}}(b))^{-1}$

Eigenschaften:

- Für $z \in [0, \beta_p^2]$

$$0 \leq 1 - \frac{1}{4} P_p(z) \leq 1, \quad \varepsilon z \leq P_p(z)$$

- $\beta_p^2 = \frac{4p^2 - b}{a} \lesssim \beta_{\text{LFC}}^2$

Exkurs: Gebietszerlegung für die akustische Wellengleichung

Framework & Raumdiskretisierung

Zeitintegration

Leap-frog-Tschebyscheff-Verfahren

Einordnung

Chabassier, Imperiale:

- Konvergenz in Zeit für
 - diskrete Energie
 - „ H^1 “-Norm
- Erweiterung auf Fehleranalyse in Ort und Zeit für konforme FEM möglich
- Anfangswerte, Inhomogenität nur in Ω_c
- Keine Stabilität und Konvergenz in Zeit für Energienorm
- Lösen von implizites LGS für λ^n in jedem Zeitschritt

Carle, Hochbruck, Sturm:

- Beliebige Anfangswerte und Inhomogenität
- Voll explizites Zeitintegrationsverfahren
- Stabilität und Konvergenz in Ort und Zeit für Energienorm



Alain Bamberger, Roland Glowinski, and Quang Huy Tran.

A domain decomposition method for the acoustic wave equation with discontinuous coefficients and grid change.

SIAM J. Numer. Anal., 34(2):603–639, 1997.



Tarek P. A. Mathew.

Domain decomposition methods for the numerical solution of partial differential equations, volume 61 of *Lecture Notes in Computational Science and Engineering*.

Springer-Verlag, Berlin, 2008.



Alfio Quarteroni and Alberto Valli.

Domain decomposition methods for partial differential equations.

Numerical Mathematics and Scientific Computation. The Clarendon Press, Oxford University Press, New York, 1999.

Oxford Science Publications.